

線形代数学第2－期末試験問題－

情報システム工学科1年生

平成18年度後期－2007.1.31－

- [10]** 1. 行列 A の固有値が $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = -1$, 固有ベクトルが $x_1 = [1, -1]^T, x_2 = [0, 1]^T$ であるとき, A^k を求めよ。

- [10]** 2. 各行の要素の和が 1 となる 3×3 行列を書き下し, $\lambda = 1$ が固有値であることを示せ。また, その固有ベクトルを求めよ。

5×2

- [10]** 3. 2 次元ベクトル $x(n) = [x_1(n), x_2(n)]^T$ が次式により更新される。

$$x(n+1) = Ax(n), \quad A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0.5 \end{bmatrix} \quad x(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

5×2 (a) $x(2)$ を求めよ。

(b) $n \rightarrow \infty$ としたとき, $x(n)$ はどうなるか。

- [10]** 4. 行列 A の固有値が $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 3$ であるとき,

5×2 (a) A の行列式を求めよ。

(b) A のトレース（対角要素の和）を求めよ。

(参考) 固有値と行列式及びトレースの関係を求める必要はなく, これらの関係に固有値の数値を代入して計算する。

- [10]** 5. 行列 A と B が同じ固有ベクトルを持ち, 固有ベクトルを列ベクトルとする行列 S によって, $A = S\Lambda_1 S^{-1}, B = S\Lambda_2 S^{-1}$ と表されるとき, $AB = BA$ となることを証明せよ。また, 次の A に対する B の例を求めよ。但し, B の固有値は適当に与えるものとする。

5×2 $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$

15

- [20]** 6. 次の微分方程式を解け。また, この微分方程式の解は安定であるか, 不安定であるか示せ。

$$\frac{d^2 u(t)}{dt^2} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} u(t), \quad u(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \frac{du(0)}{dt} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

- [10]** 7. 以下の性質を証明せよ。

(a) $A = A^H$ であれば, 任意の複素ベクトル x に対して $x^H A x$ は実数となる。

5×2 (b) $A = A^H$ を満たす行列の全ての固有値は実数である。

- [10]** 8. 複素ベクトル $x = [1+i, 1-i]^T$ と $y = [1, i]^T$ について

(a) 各々の長さ（ノルム）を求めよ（ $\sqrt{\text{数値}}$ の形でよい）。

5×2 (b) x と y の内積を求めよ。

- [10]** 9. ベクトル $a = [1, 2]^T$ に行列 A を掛けることにより, a の $x_1 = [1, 0]^T$ 方向の成分 (*) を 2 倍, $x_2 = [0, 1]^T$

方向の成分 (*) を -1 倍したい。 A を求めよ。（参考）(*) は a から x_1 及び x_2 上への射影に相当する。

(ヒント: スペクトル定理)

線形代数学 第二期末試験
— 解答例 —

1. x_1, x_2 を列ベクトルとする行列を $\$$ とし, λ_1, λ_2 を対角要素とする行列を Λ とすると, A は次式で表される.

$$A = \$ \Lambda \$^{-1}$$

これより,

$$\begin{aligned} A^k &= (\$ \Lambda \$^{-1})(\$ \Lambda \$^{-1}) \cdots (\$ \Lambda \$^{-1}) \\ &= \$ \Lambda^k \$^{-1} \end{aligned}$$

$$\$ = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \$^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\Lambda^k = \begin{bmatrix} \lambda_1^k & 0 \\ 0 & \lambda_2^k \end{bmatrix}$$

以上より,

$$A^k = \$ \Lambda^k \$^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & (-1)^k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 + (-1)^k & (-1)^k \end{bmatrix},$$

2.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \text{ とある.}$$

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 & -1 \\ 1 & -1-\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = -(1-\lambda)^2(1+\lambda) - 2 + (1+\lambda) - 2(1-\lambda) = 0 \quad \dots (1)$$

式(1)から $\lambda = 1$ も零となるから, $\lambda = 1$ が固有値となる. //
固有ベクトルは次式で計算される.

$$\begin{bmatrix} 1-1 & 1 & -1 \\ 1 & -1-1 & 1 \\ -1 & 1 & 1-1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & -2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

これより,

$$\begin{cases} x_2 - x_3 = 0 \\ x_1 - 2x_2 + x_3 = 0 \\ -x_1 + x_2 = 0 \end{cases}$$

これを解いて

$$x_1 = x_2 = x_3$$

を得る。固有ベクトルは(簡単な数字を用いて)次のようになる。

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} //$$

3. 一般解は次式で与えられる。

$$\mathbf{x}(n) = A^n \mathbf{x}(0)$$

A の固有値と固有ベクトルを求める。 A は3角行列だから、

$$\lambda_1 = 1, \quad \lambda_2 = 0.5$$

$$\lambda_1 = 1 \rightarrow \begin{bmatrix} 1-1 & 0 \\ -1 & 0.5-1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & -0.5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \therefore \begin{cases} u_1 = 1 \\ v_1 = -2 \end{cases}$$

$$\lambda_2 = 0.5 \rightarrow \begin{bmatrix} 1-0.5 & 0 \\ -1 & 0.5-0.5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.5 & 0 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \therefore \begin{cases} u_2 = 0 \\ v_2 = 1 \end{cases}$$

$$A = \$ \Lambda \$^{-1}$$

$$\$ = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \$^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}, \quad \Lambda = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0.5 \end{bmatrix}$$

$$A^n = \$ \Lambda^n \$^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0.5^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2+2 \cdot 0.5^n & 0.5^n \end{bmatrix}$$

(a) $n=2$ の場合

$$\mathbf{x}(2) = A^2 \mathbf{x}(0) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -\frac{3}{2} & \frac{1}{4} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -\frac{7}{4} \end{bmatrix} //$$

(b) $n \rightarrow \infty$ の場合

$$\lim_{n \rightarrow \infty} 0.5^n \rightarrow 0$$

であるから

$$\mathbf{x}(\infty) = A^\infty \mathbf{x}(0) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} //$$

4. (a) 行列式 = 固有値の積 = $\lambda_1 \lambda_2 \lambda_3 = 1 \times 2 \times 3 = 6$ //

(b) ドレース = 固有値の和 = $\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1 + 2 + 3 = 6$,

$$\begin{aligned} 5. \quad AB &= (\$ \Lambda_1 \$^{-1})(\$ \Lambda_2 \$^{-1}) = \$ \Lambda_1 \Lambda_2 \$^{-1} \\ &= \$ \Lambda_2 \Lambda_1 \$^{-1} = (\$ \Lambda_2 \$^{-1})(\$ \Lambda_1 \$^{-1}) = BA // \\ &\therefore \Lambda_1 \text{ と } \Lambda_2 \text{ は 対角行列であるから交換可能。} \end{aligned}$$

$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$ の 固有ベクトルを求める。3角行列であるから。
 $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = -1$

$$\begin{aligned} \lambda_1 = 1 \rightarrow \begin{bmatrix} 1-1 & 0 \\ 2 & -1-1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \therefore u_1 = v_1 = 1 \\ \lambda_2 = -1 \rightarrow \begin{bmatrix} 1+1 & 0 \\ 2 & -1+1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{bmatrix} &= \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \therefore u_2 = 0, v_2 = 1 \end{aligned}$$

B の 固有値は適当に与えよ。例えば、 $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2$

$$\$ = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \$^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}, \Lambda = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$B = \$ \Lambda \$^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} //$$

(検証)

$$AB = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -2 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{等しい}}$$

$$BA = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -2 \end{bmatrix} \xleftarrow{\text{等しい}}$$

6. 系数行列の固有値、固有ベクトルを求める。

3角行列であるから

$$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2$$

$$\lambda_1 = 1 : \begin{bmatrix} 1-1 & 0 \\ -1 & 2-1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \therefore u_1 = v_1 = 1$$

$$\lambda_2 = 2 : \begin{bmatrix} 1-2 & 0 \\ -1 & 2-2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \therefore \begin{cases} u_2 = 0 \\ v_2 = 1 \end{cases}$$

一般解は次式で与えられる。

$$u(t) = (c_1 e^{\sqrt{1}t} + d_1 e^{-\sqrt{1}t}) \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + (c_2 e^{\sqrt{2}t} + d_2 e^{-\sqrt{2}t}) \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \cdots (1)$$

初期条件

$$u(0) = (c_1 + d_1) \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + (c_2 + d_2) \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \cdots (2)$$

$$\frac{d u(t)}{dt} \Big|_{t=0} = \sqrt{1}(c_1 - d_1) \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + \sqrt{2}(c_2 - d_2) \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \cdots (3)$$

$$\text{式(3)より } c_1 = d_1, \quad c_2 = d_2$$

$$\text{式(2)より } c_1 = d_1 = 1/2, \quad c_2 = d_2 = -1/2$$

これらを式(1)に代入する。

$$u(t) = \frac{1}{2} \left(e^{\sqrt{1}t} + e^{-\sqrt{1}t} \right) \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{1}{2} \left(e^{\sqrt{2}t} + e^{-\sqrt{2}t} \right) \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix},$$

7. (a) $x^H A x$ はスカラーであるから、実数であれば複素共役も等しい。

$$(x^H A x)^H = x^H A^H (x^H)^H = x^H A x$$

このように、複素共役が元の値に等しいので $x^H A x$ は実数である。//

(b) $Ax = \lambda x$ の両辺に左から x^H を掛ける。

$$x^H A x = \lambda x^H x = \lambda \|x\|^2$$

これより、

$$\lambda = \frac{x^H A x}{\|x\|^2}$$

上式は分子、分母共に実数であるから、 λ も実数である。//

8.

$$(a) \|x\| = \sqrt{|1+i|^2 + |1-i|^2} = \sqrt{4} = 2$$

$$\|y\| = \sqrt{1^2 + |i|^2} = \sqrt{2}$$

$$(b) x^H y = (1-i)1 + (1+i)i = 1 - i + i - 1 = 0$$

$$y^H x = (1+i)1 + (1-i)(-i) = 1 + i - i - 1 = 0$$

9. $\|\mathbf{x}_1\| = \|\mathbf{x}_2\| = 1$, $\mathbf{x}_1^T \mathbf{x}_2 = 0$ であるから, $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2$ は正規直交系である. $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2$ を A の固有ベクトルとすると,

$$A\mathbf{a} = \lambda_1 \mathbf{x}_1 \mathbf{x}_1^T \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{x}_2 \mathbf{x}_2^T \mathbf{a} \quad \dots \quad (1)$$

となる. さらに,

$$\mathbf{x}_i \mathbf{x}_i^T \mathbf{a} = \frac{\mathbf{x}_i^T \mathbf{x}_i}{\mathbf{x}_i^T \mathbf{x}_i} \mathbf{a}, \quad i = 1, 2$$

であるから, $\mathbf{x}_i \mathbf{x}_i^T \mathbf{a}$ はベクトル \mathbf{a} からベクトル \mathbf{x}_i 上への射影である. 式(1)の右辺は \mathbf{a} から $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2$ 上への射影を λ_1 倍, λ_2 倍 (2つ) することに相当する. 題意より, $\lambda_1 = 2$, $\lambda_2 = -1$ であることがわかる. 以上より, A は固有値が $\lambda_1 = 2$, $\lambda_2 = -1$, 固有ベクトルが $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2$ である行列である.

$$A = S \Lambda S^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} //$$