

インパルス応答が $h(n)$ であるシステムの出力信号の計算方法

1. 畳み込み和による計算 <過渡応答+定常応答>

入力信号 $x(n)$ は任意波形

$$y(n) = \sum_{k=0}^{N-1} h(k)x(n-k)$$

出力信号 $y(n)$ =過渡応答+定常応答

1

2. 周波数特性による計算 <定常応答のみ>

入力信号 $x(n)$ は正弦波形

$$\text{周波数特性 } H(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{N-1} h(n)e^{-j\omega nT}$$

$$\text{極形式 } H(e^{j\omega}) = |H(e^{j\omega})|e^{j\theta(\omega)}$$

$$\text{振幅} = |H(e^{j\omega})|, \quad \text{位相} = \theta(\omega)$$

入力信号(正弦波形)

$$x(n) = a\cos(\omega_1 nT + \phi_1)$$

出力信号(正弦波形)

$$y(n) = a|H(e^{j\omega_1})|\cos(\omega_1 nT + \phi_1 + \theta(\omega_1))$$

入力信号の振幅, 位相が周波数特性の $\omega_1(f_1)$ における値 $|H(e^{j\omega_1})|, \theta(\omega_1)$ だけ変化する.

2

3. フーリエ変換の積による計算 <畳み込み和と同じ>

入力信号 $x(n)$ は任意波形

$$\text{フーリエ変換 } X(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{N-1} x(n)e^{-j\omega nT}$$

$$\text{フーリエ変換 } H(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{N-1} h(n)e^{-j\omega nT}$$

$$\text{積 } Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega})$$

$$\text{逆フーリエ変換 } y(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} Y(e^{j\omega})e^{j\omega nT} d\omega T$$

$x(n)$ に含まれる $\omega_1(f_1)$ 成分の振幅が $|H(e^{j\omega_1})|$ 倍され, 位相が $\theta(\omega_1)$ だけ増加する.

$$H(e^{j\omega}) = |H(e^{j\omega})|e^{j\theta(\omega)}$$

3

Excelの計算プログラム

1. 畳み込み和による計算

kit_dsp_conv-1.xlsx

2. 周波数特性による計算

フーリエ変換の計算 kit_dsp_Fourier.xlsx

出力信号の計算 kit_dsp_conv-3.xlsx

3. フーリエ変換の積による計算

kit_dsp_FT-IFT.xlsx

<Sheetの説明>

(xX) $x(n) \rightarrow X(e^{j\omega}),$ (hH) $h(n) \rightarrow H(e^{j\omega})$

(YHX) $Y(e^{j\omega}) = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega}),$ (Yy) $Y(e^{j\omega}) \rightarrow y(n)$

4